DeepL
Suscríbete a DeepL Pro para poder traducir archivos de mayor tamaño.
Más información disponible en www.DeepL.com/pro.

PB-BARRERA DE APARCAMIENTO-ULTRA707

Manual de usuario

Índice

1. Breve introducción 2
2. Tecníco Datos 2
3. Funccionalidades y Características 2
4. Estructura del mecanismo 4
5. Instalación Dirección Definición 4
6. Instalación y ajuste de las piezas mecánicas 5
   6.1. Instalación del armario 5
   6.2. Selección, instalación y ajuste de resortes 5
7. Explicaciones e instrucciones del controlador 6
   7.1. Explicaciones sobre la interfaz del controlador 7
   7.2. Descripción de la detección automática del controlador tras el encendido 8
8. Ajuste fino horizontal y vertical del brazo 9
9. Significado de los códigos de funcionamiento y soluciones para los códigos de error..... 9
10. Garantía y servicio técnico 11
11. Mantenimiento 11
12. Lista de embalaje 11

Apéndice

I. Tabla de selección de resortes y velocidad máxima recomendada con longitud de pluma 11
II. Apéndice II: Codificación del mando a distancia 12
III. Diagrama de cableado para la interfaz de luz R&G 13
IV. Diagrama para up y down limit output 13
V. Procedimientos de configuración del menú del sistema 11
VI. Explicaciones del menú de configuración 12
VII. Código y significado de la pantalla Digitron 13

¡Advertencia!
Por motivos de seguridad, siga estrictamente las instrucciones para utilizar este producto:

1. Asegúrese de que no haya personas ni obstáculos debajo de la pluma cuando esté encendida, en reposo o cayendo.
2. Debe haber una conexión a tierra para el armario de la barrera.
3. Está prohibido abrir la cubierta superior o la puerta del armario de la barrera cuando está en funcionamiento.
4. Antes de la entrega, el resorte de la barrera y la longitud de la barra están bien equilibrados. No está permitido cambiar la longitud de la barra de forma aleatoria. Si es necesario, consulte con el técnico.

1. Breve introducción a la barrera

Barrera motorizada con servomotor sin escobillas de CC, con un nuevo diseño, sin mantenimiento y con la exclusiva unidad MicroDrive, que ofrece un 100 % más de par, un 100 % de rendimiento y es la barrera de peaje más rápida del mercado, con un tiempo de apertura de tan solo 0,6 segundos. La velocidad de apertura se puede ajustar entre 0,6 s/0,9 s y 6 s o más.
Esta barrera redefine el rendimiento en aplicaciones de peaje ininterrumpido. Es la solución ideal para estaciones de peaje muy frecuentadas, ya que ofrece una gran fiabilidad y sostenibilidad, así como una funcionalidad completa.
Esta barrera utiliza un diseño tecnológico innovador y está fabricada con maquinaria de precisión para garantizar la satisfacción en cuanto a calidad y fiabilidad durante muchos años. La barrera ha sido sometida a pruebas de laboratorio con más de 10 millones de aperturas y cierres sin que se haya producido ningún deterioro en su rendimiento.

2. Datos técnicos

2.1 Temperatura de funcionamiento (motor): -35 °C ~+ 85 °C
2.2 Potencia de funcionamiento: 220 V ± 10 %, 110 V ± 10 %
2.3 Potencia nominal del motor: 100/200 W MÁX.
2.4 Humedad: ≤90 % HR
2.5 Distancia del mando a distancia: L≥30 m
2.6 Grado de aislamiento: F

3. Funciones y características de

3.1 SIN SENSOR NI INTERRUPTOR DE LÍMITE

Diseño innovador que no necesita ningún sensor ni interruptor de límite. Todo el control lo realiza con precisión la unidad de accionamiento SFMCU. Solo cuatro piezas principales: mecánica, motor, unidad de control y fuente de alimentación.

3.2 SIN MANTENIMIENTO

El servomotor sin escobillas de CC no necesita escobillas de carbón, mientras que los motores con escobillas requieren su sustitución periódica. Las piezas galvanizadas y con recubrimiento en polvo son resistentes al óxido, lo que garantiza un uso prolongado. Además, no es necesario realizar el mantenimiento de otras piezas más pequeñas.

3.3 FUNCIONAMIENTO CONTINUO 24/7

Con un mecanismo de accionamiento motorizado muy suave y silencioso, se abre y se cierra de forma muy estable, ofrece la máxima fiabilidad a altas velocidades, alta calidad y máxima facilidad de uso, y permite el uso ininterrumpido de la barrera las 24 horas del día, los 7 días de la semana.

3.4 VELOCIDAD AJUSTABLE

Nuestra barrera servoaccionada de CC le permite ajustar la velocidad de apertura y cierre según sus necesidades. Cuanto más corto sea el brazo, mayor será la velocidad que se puede ajustar.

3.5 FUNCIÓN DE INVERSIÓN AUTOMÁTICA

Cuando el brazo desciende y encuentra obstáculos, se invierte automáticamente para evitar daños mayores.

3.6 MÚLTIPLES INTERFACES

3.6.1 Entrada de señal de control por cable (abrir, cerrar y detener)
3.6.2 Fotocélulas infrarrojas
3.6.3 Detector de bucle
3.6.4 Señal luminosa R&G (salida de señal de límite superior e inferior opcional), también se puede utilizar para fines de recuento
3.6.5 Detección de presencia de brazos (opcional)
3.6.6 Comunicación RS485 (opcional)
3.6.7 Más si es necesario

3.7 FÁCIL INTEGRACIÓN

Se puede utilizar el lector de acceso, el botón pulsador o el mando a distancia para activar la apertura de la barrera mediante una simple señal de contacto seco. Una vez transcurrido el tiempo de retardo, la barrera se cerrará automáticamente por sí sola en un tiempo determinado (función opcional).

3.8 FÁCIL DE USAR

Los brazos motorizados proporcionan un paso cómodo al tiempo que mantienen un alto nivel y una alta densidad de gestión del flujo de vehículos, como en los peajes.

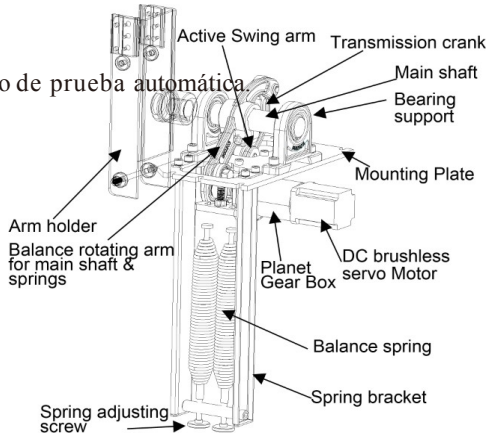
3.10 RECUPERACIÓN AUTOMÁTICA

Cuando se corta la corriente, el brazo de la barrera se puede levantar manualmente para permitir la salida libre. Cuando se restablece el suministro eléctrico, la barrera vuelve automáticamente a la posición de cierre.

3.11 Modo de prueba automática

La placa de control puede configurar el modo de prueba automática.

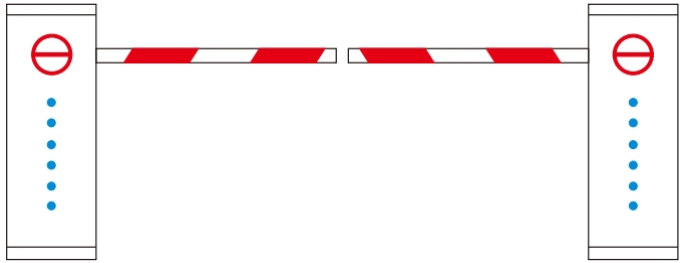
4. Mecanismo Estructura



(Figura 1)

5. Dirección de instalación Definición

Al realizar el pedido, confirme si desea la instalación «izquierda» o «derecha». Véanse las siguientes figuras:



Izquierda (instalado)

Armario fijo
a la izquierda de la entrada

Derecha (instalado)

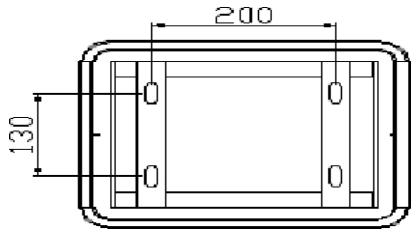
Armario fijo
a la derecha de la entrada

(Figura 2)

6. Instalación de la parte mecánica y ajuste e

6.1. Instalación del armario

Seleccione el tipo de barrera adecuado según las especificaciones del lugar y, a continuación, fije el armario de la barrera con pernos de expansión. (Consulte la figura 3)



Pernos de expansión

Barras de presión

(Según el tamaño complementario)

(Figura 3)

6.2. Selección, instalación y ajuste e e de los resortes

La barrera está bien ajustada antes de la entrega. Si es necesario acortar el brazo, vuelva a ajustar el equilibrio del resorte para garantizar el buen funcionamiento de la barrera. También puede ajustar la velocidad para que sea más lenta o más rápida cuando el brazo se alargue o se acorte.

6.2.1. Selección del resorte

La longitud del resorte prevalece en su tipo, y el diseño puede cambiar sin previo aviso. Para la selección del resorte, consulte la tabla de selección de resortes del Apéndice I del manual o la que se encuentra pegada en la puerta del armario de la barrera.

6.2.2. Instalación, desmontaje y sustitución del muelle Pasos para el desmontaje: Mantenga la pluma en posición vertical (abierta), véase la figura 1, afloje las tuercas de fijación del muelle en la parte inferior del mismo con una llave ajustable o una llave del[8], desatornille manualmente las tuercas de mariposa de fijación en la parte inferior del muelle y, a continuación, retire el muelle. Los pasos para la instalación y el desmontaje del muelle son los contrarios.

6.2.3. Ajuste de la fuerza del resorte

Cuando esté apagado, ajuste el equilibrio de los resortes para asegurarse de que el brazo permanezca en un ángulo de 45-60 grados con respecto a la horizontal, y no baje ni suba, lo que significa que la fuerza del resorte está bien equilibrada.

7. Cableado del controlador e instrucciones

7.1. Interfaz del controlador explicaciones

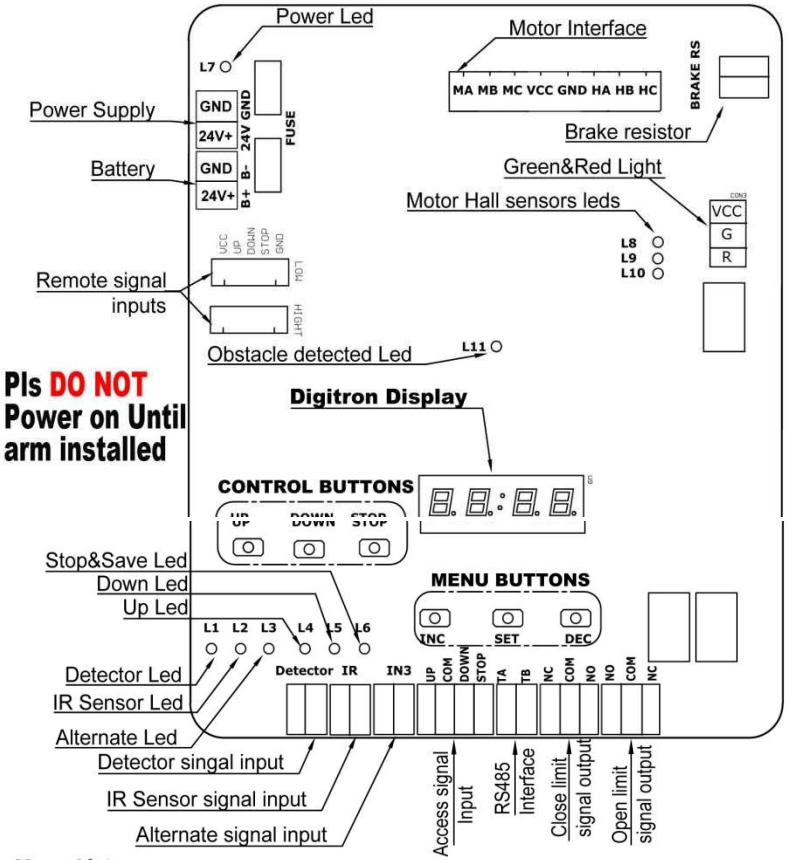
Todas las conexiones eléctricas se realizan antes de la entrega. Es necesario conectar la alimentación y la conexión a tierra. A continuación se incluyen explicaciones e instrucciones sobre las interfaces de las funciones principales y los indicadores luminosos:

7.1.1. Fuente de alimentación de 220 V/110 V Interruptor DIP en la fuente de alimentación:

Este motor de barrera admite una entrada de alimentación de 24 V CC, y el controlador admite una entrada de alimentación de 12 V CC. Hay dos fuentes de alimentación, una es de 220 V o 110 V de entrada (mediante interruptor DIP) mientras que la salida es de 24 V CC, y otra entrada es de 110~220 V CA mientras que
la salida es de 12 V CC. Por lo tanto, una es para la fuente de alimentación del motor y la otra es para el control

La fuente de alimentación de la placa. El interruptor DIP se activa antes de la entrega; si es necesario cambiar la tensión de entrada, coloque la tapa del interruptor en la posición correcta antes de encenderlo.

BLDC Barrier Gate Wirings



Menu List

LP01: Working mode(0 is testing , 1 is Normal)
LP02：Auto delay time setting.(0-60)
LP03：RS485 address(0-255)(optional)
LP04：Memory or not with open signal(0-1)
LP05: Green/Red light or Limit output(0-1)
DP01: Max open speed range(1-16)
DP02: Opening brake pulse duration(0-255)
DP03: The stating brake angle of opening (37-90)
DP04: Max braking strength when opening(0-10)
DP05: Max close speed range(1-16)
DP06: Closing brake pulse duration(0-255)
DP07: The stating brake angle of opening (37-150)
DP08: Max braking strength when closing(0-10)
DP09: Default
DP10: Opening angle (0-150)
DP11: The lowest running speed(1-16)
DP12: First speed/Max auto revers speed.(1-16)

Non-User Menu

NP02: Reset control board
NP03: Arm detection
NP04: Continuous opening time after abnormal opening (0~20, 0 is off, 1 unit=0.5sec)
NP07: Barrier Installation directionl(000/001)

7.1.2. Interfaz del motor:

El motor sin escobillas/servomotor de 24 V CC tiene 8 cables conectados a la placa de control.

7.1.3. Interfaz de alimentación Interfaz:

Las fuentes de alimentación suministran 24 V CC 8,5 A a la placa de control.

7.1.4. Fuente de alimentación de la luz R&G (LED):
24 V CC, por lo que la fuente de alimentación de la tira de LED o la lámpara debe ser de 24 V CC.

7.1.5. Interfaz de luz R&G:
Cuando la pluma desciende a la posición horizontal, la luz roja permanece encendida; cuando la pluma se eleva a la posición vertical, la luz verde permanece encendida. Durante el descenso o la elevación de la pluma, la luz roja permanece encendida. (Consulte el apéndice III para ver el diagrama de cableado).
La interfaz también se puede utilizar para emitir señales de límite abierto y límite cerrado. Consulte el cableado de la figura 4 como referencia (salida opcional).

7.1.6. Interfaz de entrada de señal de control por cable:
Esta interfaz es una señal de entrada de contacto seco, UP/DOWN/STOP conectada con «COM», la placa de control responderá en consecuencia. El usuario puede utilizar esta interfaz para conectarse con el sistema de aparcamiento, y también se puede conectar con un interruptor de botón para controlar la barrera. (Consulte la figura 4 para ver el cableado de la placa de control principal).

7.1.7. Interfaz de fotocélulas:
Esta interfaz es una señal de entrada de contacto seco, solo para responder a la apertura cuando se produce un cortocircuito en el terminal «Fotocélulas» durante el cierre. Se utiliza principalmente para evitar daños cuando cae la barrera. Por lo tanto, normalmente las fotocélulas se instalan en paralelo y debajo del brazo. La barrera permanecerá abierta o se invertirá automáticamente cuando haya obstáculos entre las fotocélulas.

7.1.8. Interfaz del detector de bucle:
Esta interfaz es una señal de entrada de contacto seco, solo para responder al cierre automático después de la entrada de la señal y luego desaparecer. Por lo tanto, primero debe recibir una entrada de contacto seco o relé, después de que la señal de entrada desaparezca, la barra caerá automáticamente para cerrarse.

7.1.9. Interfaz RS485 (opcional):
Esta interfaz se utiliza para la comunicación entre el ordenador y la unidad de control. Proporcionamos SDK para que los clientes desarrollen software para recibir el estado de la barrera y controlar su funcionamiento.

7.1.10. Interfaz de batería:
Esta interfaz se utiliza para la batería, que puede utilizarse para mantener la barrera funcionando con normalidad cuando se corta la alimentación.

7.1.11. Otra interfaz (detección de brazos, opcional):

Actualmente se utiliza para la detección de brazos. Esta función no está activa a menos que sea necesaria, pero se puede activar desde el menú de configuración. Consulte el Apéndice VI para obtener más información.

7.1.12. Botón SET:
3 botones para la configuración del menú, INC, SET, DEC. Para obtener orientación sobre la configuración, consulte el Apéndice V.

7.1.13. Botón de control manual
«UP», «DOWN», «STOP»: estos tres botones le permiten controlar manualmente la apertura, el cierre y la parada de la barrera. El botón de parada también se utiliza como botón de guardado de la configuración.

7.2. El controlador detecta automáticamente después de encenderlo la descripción de « ».

Cuando el brazo está en posición abierta, el controlador debe volver a confirmar la posición de cierre de la barrera después de encenderse o restablecerse la alimentación: la barrera se cerrará automáticamente una vez de forma lenta de forma predeterminada. Para ello es necesario que la barrera esté instalada; de lo contrario, el controlador no podrá cerrarla en la posición correcta. Durante el proceso de reconfirmación, detecta todas las posiciones abiertas y
Interfaz de señal anti-golpes, y dejará de aprender si hay señal. Una vez finalizado el aprendizaje, la pluma permanecerá en la posición límite inferior y el zumbador emitirá un pitido.

Si hay un resorte instalado pero no hay brazo, o si hay obstáculos en el brazo durante el proceso de bajada, o si el resorte y el brazo están muy desequilibrados, es necesario eliminar la obstrucción o ajustar el resorte y, a continuación, volver a encenderlo.
Si la barra está en posición de cierre, no sostenga ni detenga el movimiento del brazo, ya que la barrera confirmará su posición de cierre muy pronto.

8. Ajuste fino de la posición horizontal y vertical de la barra ( )

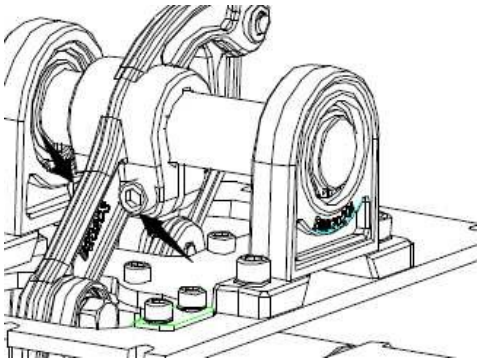


Figura 5

8.1 Ajuste horizontal:
Apague primero. Afloje ligeramente los dos tornillos (véase la figura 5) del brazo giratorio de equilibrio, sin llegar a soltarlos del todo, y luego gire el brazo de barrera para colocar el brazo oscilante activo en la posición límite mecánica. En esta situación, mantenga el brazo en posición horizontal y apriete los dos tornillos del brazo giratorio de equilibrio.

8.2 Ajuste vertical
Una vez finalizado el paso 8.1, encienda el sistema (asegúrese de que el brazo esté instalado) y, una vez iniciado, pulse el botón «UP» para comprobar la posición vertical. Si no es así, siga los ajustes del menú para ajustar DP10. Por ejemplo, si el brazo de la barrera no se abre completamente 90 grados, aumente el valor de DP10. Si se abre más de 90 grados, disminuya también el valor de DP10. Para obtener más detalles sobre la configuración, consulte el apéndice VI.

9. Significado de los códigos de funcionamiento y soluciones a los códigos de error

9.1. Al encenderlo, pulse el botón «UP» (Arriba) o «DOWN» (Abajo) y no se produce ninguna reacción en el brazo.
9.1.1. Compruebe la fuente de alimentación y el fusible.
9.1.2. Compruebe si el mando a distancia es compatible con el receptor de radio; o compruebe la batería y cámbiela si está agotada.
9.1.3. Compruebe si hay interferencias en el mismo canal y pulse los botones de la panel de control para comprobar si funciona.
9.1.4. Compruebe si el circuito de protección externo está averiado o en estado de protección. Compruebe el estado de la fotocélula y si el detector de bucle está iluminado.

9.2. La barrera se cierra hasta la mitad y luego deja de aprender durante la autoprueba del controlador después del encendido.
9.2.1. Compruebe si la barrera está instalada, la barrera debe funcionar con la barrera si hay resortes instalados.

10. Garantía y servicio Artículos de
10.1. Se ofrece servicio gratuito para los componentes durante el periodo de garantía de un año. (no incluye la barrera ni los mandos a distancia)
10.2. Servicio de por vida con cargo correspondiente.
10.3. Se ofrece asistencia para cuestiones técnicas.
10.4. Los siguientes artículos y situaciones no están incluidos en el servicio gratuito:
10.4.1. El usuario no sigue las instrucciones y causa daños al producto.
10.4.2. El suministro eléctrico no es estable, supera el rango de voltaje permitido o no conforme a las normas de seguridad eléctrica.

10.4.3. El usuario instala o utiliza el producto de forma incorrecta, causando daños en el aspecto del producto.
10.4.4. Un desastre natural causa daños al producto.
10.4.5. El periodo de garantía ha expirado.
10.4.6. Los artículos del servicio están fuera de nuestras promesas.

11. Mantenimiento
11.1. Mantenga limpia la barrera.
11.2. Compruebe las juntas cada mes por si hay alguna pieza suelta.
11.3. Compruebe el estado de equilibrio del resorte después de que la barrera haya funcionado 1 millones de veces; cambie los resortes por otros nuevos después de 3 millones de veces, para evitar que se rompan por fatiga excesiva.
11.4. Compruebe las piezas que se desgastan fácilmente cada seis meses y renuévelas.
11.5. La distancia del mando a distancia se acortará o dejará de funcionar en casos como Detección de objetos grandes, agotamiento de la batería, condiciones climáticas extremas.

12. Lista de equipaje

Nombre	Especificaciones	Cantidad	Unidad	Aplicación
Tornillos, tuercas, planos	M12*70	2	juegos	Fijación de la
Barra de fijación del brazo		1	pcs	Fijación del brazo
Barra de fijación del armario		2	pcs	Fijación de la
Tornillos de expansión	M14*150	4	juegos	Fijación de los
poste de soporte		1	pcs	Opcional
Emisor de radio		1	pcs	Opcional
Llaves		2	pcs	Para puerta de armario
Mando a distancia		2	pcs	
Manual		1	pcs	

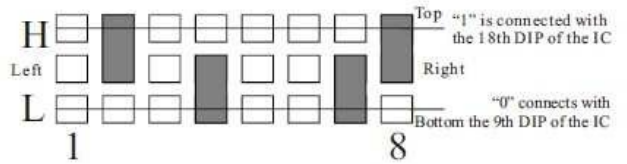
Apéndice I. Tabla de selección de resortes y velocidad máxima recomendada según la longitud de la pluma

Este mecanismo viene de serie con 1 muelle de 3,5 mm y 1 muelle de 4,5 mm. Si los muelles estándar no cumplen con los requisitos de longitud del brazo, sustituya o añada el muelle correspondiente.

Longitud de la pluma (metros: M)	Diámetro del muelle Φ (mm)		Velocidad máxima recomendada
Pluma recta	Selección del orificio de unión		
2≥L≥2,5	Vacío	3,5	0,6
4≥L≥3	vacío	4,5	0,9
4,5 ≥ L > 4	3,5	4,5	1,2
6 ≥ L > 4,5	4,5	4,5	2
Brazo plegable			
2≥L≥2,5			1,5
4≥L≥3			1,8
4,5≥L>4			1,8
6≥L>4,5			2
2-Pluma con barrera			
4>L≥3	4,5	4,5	2
4,5 ≥ L ≥ 4	5,5	5,5	2,5
3-Barra con valla			
3≥L≥2	4,5	4,5	2
4≥L>3	5,5	5,5	3

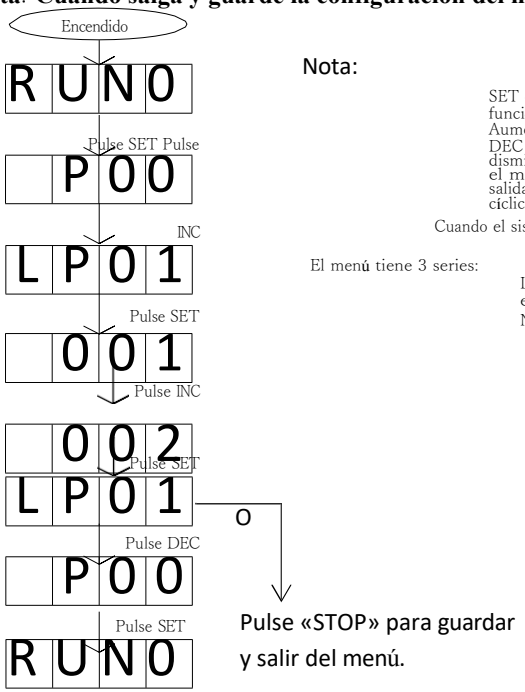
Apéndice II: Codificación del mando a distancia

Cuando necesite añadir un mando a distancia remoto, codifique el nuevo mando a distancia con el mismo código que los anteriores.
Método de codificación: abra el mando a distancia, saque la pila, hay una placa de marcación, la dirección es de derecha a izquierda. La soldadura entre el puerto central y el puerto superior es el estado «1». La soldadura entre el puerto central y el puerto inferior es el estado «0». Vacío es el estado «X». El código es el siguiente 10XX0X1X (Advertencia: ¡saque la batería antes de codificar!).



Apéndice III: Procedimientos de configuración del menú del sistema

Nota: **Cuando salga y guarde la configuración del menú, establezca el menú en POO.**



Nota:

SET es la tecla de función INC es Aumentar
DEC es el menú de disminución, y P00 es el menú de entrada y salida. Este es el menú cíclico.

Cuando el sistema está en funcionamiento, Digitron muestra RUNX

El menú tiene 3 series:

L es el menú lógico D
es el menú de unidad
N es el menú para no usuarios

A continuación, pulse SET para ejecutar RUNX y ya estará listo. También puede pulsar el botón «STOP» para salir y guardar la configuración del menú. A continuación, vuelva a conectar la alimentación para realizar la prueba.

Apéndice IV: Explicación del menú de configuración

LP01: Modo de funcionamiento (0 es el modo de prueba continua, 1 es el modo de funcionamiento normal) LP02: Configuración del tiempo de retardo automático (0-60, 0 significa que NO se cierra automáticamente; por ejemplo, 3 significa que la barrera se cerrará automáticamente 3 segundos después de abrirse)

Dirección del equipo de comunicación RS485 (barrera o placa de control). LP04: Memoria o no con señal de apertura.

0 significa sin memoria, sin importar cuántas veces se abra la señal, el brazo caerá automáticamente una vez que se detecte el paso de un coche

1 tiene memoria, cuando recibe 2 veces la señal de apertura, el brazo bajará automáticamente hasta que se detecten dos coches pasando (con detector de bucle para cierre automático). Después de bajar el brazo con el botón o el mando a distancia, el número de memoria se borra.

Nota: este menú se actualizó el 20 de septiembre de 2019; el anterior es predeterminado con memoria y no se puede cambiar.

LP05: Salida de luz verde/roja o límite ARRIBA/ABAJO

0 es salida de luz verde/roja.

1 es salida de límite ARRIBA/ABAJO

Nota: este menú se actualizó el 20 de septiembre de 2019; el anterior solo tenía salida de luz verde/roja, y es para las versiones de controlador BG206 a BG208 **BG210 de mayo de 2021. Es posible que no tenga esta versión, la señal de límite tiene una interfaz separada.**

DP01: Rango de velocidad máxima de apertura (1-16) La velocidad más alta al abrir

DP02: Duración del pulso de frenado de apertura (0-255)

La velocidad que se debe controlar para alcanzar la posición de cierre al abrir; cuanto mayor sea el valor, más lenta será la velocidad controlada, y viceversa. El valor predeterminado es 5.

DP03: Ángulo de frenado inicial de apertura (37-115)

Ángulo de inicio del frenado al abrir

DP04: Fuerza de frenado máxima al abrir (0-10) La fuerza de frenado al abrir

DP05: Rango de velocidad máxima de cierre (1-16) La velocidad máxima al cerrar

DP06: Duración del pulso de frenado de cierre (0-255)

La velocidad debe controlarse para lograr, al cerrar hasta la posición de cierre, cuanto mayor sea el valor, más lenta será la velocidad controlada, y viceversa. El valor predeterminado es 5.

DP07: Ángulo de frenado inicial de apertura (37-115)

Ángulo de frenado inicial al abrir

DP08: Fuerza máxima de frenado al cerrar (0-10) La fuerza de frenado al cerrar

DP09: Predeterminado

DP10: Ángulo de apertura (0-115)

El grado horizontal es 0. Al encenderlo, la barrera se cerrará automáticamente para encontrar la posición 0. El grado de apertura es de aproximadamente 90 grados. A veces, los grados serán mayores o menores debido a problemas de precisión o compatibilidad de las piezas mecánicas.

DP11: Velocidad mínima de funcionamiento (1-16)

Velocidad final de apertura o cierre de la barrera hasta su posición. Cuanto más largo sea el brazo, mayor será el valor. El valor normal es 1; si es demasiado grande, el brazo de la barrera se sacudirá. Si se sobrecarga, se puede aumentar el valor en uno.

DP12: Primera velocidad/Velocidad máxima de inversión automática (1-16)

Velocidad de cierre de la búsqueda automática del punto 0 (primera puesta en marcha o reanudación de la alimentación), también la velocidad máxima de inversión automática. Valor normal 5 o 6.

Normalmente, solo es necesario ajustar DP04/05/07/08 cuando el brazo tiembla al cerrarse o abrirse, el resto son valores predeterminados.

Menú no usuario

NP02: Restablecer placa de control

Entre en este menú, visualice P-H, mantenga pulsado el botón INC hasta que se visualice P-F, entonces todos los parámetros serán los predeterminados.

NP03: Detección del brazo

0 significa que no hay detección de brazos (valor predeterminado), 1 significa que hay detección de brazos; cuando no se detecta ningún brazo, la barrera no funciona.

NP04: Tiempo de apertura en caso de anomalía (0-40)

Cuando se produce una anomalía en la inversión de la puerta, cuánto tiempo dura la señal de apertura. 1 unidad equivale a 0,5 segundos, el valor predeterminado es 0

NP05: Cierre automático cuando se restablece la alimentación para finalizar la inicialización o no. NP07: Motor hacia adelante/inversión (000/001)

NP07=000, la placa se utiliza para barreras instaladas a la derecha NP07=001, la placa se utiliza para barreras instaladas a la izquierda

Apéndice V Código y significados de la pantalla Digitron

Pantalla Digitron	**Significado**
STAT (INICIO)	El sistema se está iniciando
RESU (REANUDAR)	La puerta se está reiniciando
CHAS (COMPROBACIÓN DEL SENSOR)	Comprobación del sensor
TEST	Prueba automática de la puerta
RUNX（X es el modo de funcionamiento del sistema y el valor de ajuste de LP02)	Sistema funcionando normalmente
LPXX	Menú lógico Pantalla
dPXX	Pantalla con menú
NPXX	Pantalla sin menú de usuario
E-LA	Error de pérdida de brazo
E-PL (ERROR DE IMPULSO)	Fase predeterminada del motor
E-CS	Tiempo de funcionamiento de la puerta
INXX(IN NUM)(xx la cantidad de señales de apertura)	se puede introducir la cantidad de vehículos pantalla
P-H	Fechas que se reanudan a Valor predeterminado
P-F	Fechas de reanudación Valor predeterminado
NOPE（SIN ALIMENTACIÓN）	Apertura cuando no hay alimentación (cuando hay supercondensador)